

Kesikli Karıştırma Durumunda MVDR ve Capon Yöntemlerinin Geliş Açısı Kestirim Performansının İncelenmesi

Study of Angle of Arrival Estimation Performance of MVDR and Capon Methods Under Intermittent Interference

Şafak BİLGİ AKDEMİR
TÜBİTAK BİLGEM İLTAREN
Ankara, Türkiye
safak.akdemir@tubitak.gov.tr

Çağatay CANDAN
Orta Doğu Teknik Üniversitesi
Ankara, Türkiye
ccandan@metu.edu.tr

Özetçe—Bu bildiride MVDR (Minimum Variance Distortionless Response) ve Capon spektrumlardan açı kestirimini yapılarak kesikli karıştırma durumunda hedef açısı kestiriminin başarımı incelenmiştir. MVDR ve Capon yöntemleri yakın ilişkili yöntemler olmakla beraber hedef açısı kestiriminde özellikle hedef ve karıştırıcı açıları yakın olduğu durumda farklı sonuçlar vermektedir. Ayrıca her iki yöntem de kesikli karıştırma işaretinin bulunma olasılığından az etkilenmektedir.

Anahtar Kelimeler—*Geliş açısı kestirimini, kesikli karıştırma, huzme şekillendirme, MVDR, Capon, MUSIC*

Abstract—In this paper, performance of target angle estimation under intermittent interference is studied by doing angle estimation from MVDR and Capon spectrums. Although MVDR and Capon are closely related methods, they give different results in target angle estimation especially when the target and jammer are close to each other. Also, both methods are less affected from the probability of presence of jamming signal.

Keywords—Angle of arrival estimation, intermittent jamming, beamforming, MVDR, Capon, MUSIC

I. GİRİŞ

Literatürdeki yön bulma yöntemleri genelde alıcıya ulaşan işaretlerde sadece ilgilenilen kaynağı ait işaretlerin ve gürültünün bulunduğu veya algılanan işaretin istatistiksel özelliklerinin zaman içinde değişmediğini varsayar. Fakat algılanan işaretlerde ayrıca bastırılmak istenen farklı bir girişim kaynağına ait işaretler bulunabilir veya bundan daha kötüsü bu girişim kaynaklarının ne zaman yayın yapıp ne zaman yayını durdurduğu bilinmeyebilir.

Örneğin frekans atlamalı yayılı spektrum kipleme kullanan iletişim sistemleri [1] ve [2]’de anlatıldığı gibi bu durumla karşılaşılabilir. Aralıklı girişimin nedeni rastgele zamanlarda açılıp kapanan ve iletişim sisteminin tüm çalışma bandını kaplayan bir karıştırıcı olabilir. Ortamda sürekli yayın yapan dar

bantlı bir karıştırıcı varsa karıştırıcının yayın yaptığı anlık bant ile iletişim sisteminin çalışma bandı zaman zaman kesişir. Bu durum da iletişim sisteminde bir önce anlatılan örneğe benzer şekilde aralıklı girişime neden olur.

İletişim sistemlerine benzer şekilde radar sistemleri de elektronik koruma tedbirlerinden biri olarak frekans atlamalı modda çalışabilir [3]. Bu modda çalışan bir radar dar bantlı bir karıştırıcının işaretini zaman zaman algılar. Bazı durumlarda ortamda farklı frekanslarda çalışan radarlar varken bir karıştırıcı sistemi “Süpürmeli Gürültü” karıştırma (Swept Noise Jamming) tekniğini kullanarak tüm radarları birden karıştırmaya çalışabilir [4]. Bu teknik dar bantlı bir gürültü işaretinin merkez frekansının büyük bir frekans bandı içerisinde kaydırılmasına dayanır. Bu nedenle karıştırıcı, herhangi bir radarın taşıyıcı frekansında toplam teknik süresinin belli bir bölümünde bulunur.

Huzme şekillendirme yöntemleri genelde En Düşük Değişinti Bozulmaz Cevap (Minimum Variance Distortionless Response - MVDR) [5] ve Capon yöntemlerine dayanır [6], [7]. MVDR katsayılarının hesaplanabilmesi için girişim ve gürültü işaretlerinin gerçek özilinti matrisinin bilinmesi gereklidir. Capon yönteminde ise filtre katsayıları alıcıya ulaşan işaretin gerçek özilinti matrisi kullanılarak hesaplanır. Bu yönteme En Güç Bozulmaz Cevap [5] (Minimum Power Distortionless Response - MPDR) yöntemi de denmektedir. Bahsedilen öz ilinti matrislerinin bilinmesi pratikte mümkün olmadığından örnek özilinti matrisi (sample covariance matrix) kullanılarak da filtre katsayıları bulunabilir. Literatürde bu yöntem de Capon ismiyle anılmaktadır. Huzme şekillendirme ile yön bulma yöntemleri incelediğinde ise Capon ve MVDR isimlerinin birbirinin yerine kullanıldığı ve iki durumda da açıya bağlı güç örüntüsünün kestirilmesi için örnek özilinti matrisinin kullanıldığı görülmektedir [8].

Bu makalede MVDR ve Capon huzme şekillendiricilerinin yön bulma performansları kesikli bir karıştırma işaretinin varlığı altında incelenmiştir. Ayrıca MVDR yön bulucunun istenmeyen işaret açılarında nasıl davranışları analitik olarak incelenmiştir. Bu amaçla Bölüm 2'de kullanılan işaret modeli tanıtılmasında ve MVDR ve Capon yöntemleri bu makalede kullanıldığı şekilde tanımlanmaktadır. Bölüm 3'te yön kestircilerin performanslarının karşılaştırılmasını sağlayan benzetim sonuçları sunulmuştur. Bölüm 4'te ise sonuçlar değerlendirilmektedir.

II. İŞARET MODELİ VE ALGORİTMALAR

N elemanlı, düzgün dağılımlı ve aralarındaki uzaklık d kadar olan doğrusal bir anten dizisi çıkışından elde edilmiş aşağıdaki şekilde modellenebilir L adet gözlem vektörümüz olduğunu varsayıyalım:

$$\mathbf{y}_i = \gamma_{s,i} \mathbf{a}(\theta_s) + I_i \gamma_{j,i} \mathbf{a}(\theta_j) + \mathbf{n}_i, \quad i = \{1, \dots, L\} \quad (1)$$

Denklem (1)'de θ_s ilgilenilen sinyal kaynağının (Signal Of Interest - SOI) yönünü, θ_j ortamda bulunan ve sisteme girişim yapan karıştırıcıının yönünü, \mathbf{n}_i gürültü vektörünü, $\gamma_{s,i}$ ve $\gamma_{j,i}$ sırasıyla SOI ve karıştırıcı işaretlerinin temel bandtaki değerini, $\mathbf{a}(\theta) = [1 \ e^{-j\frac{2\pi d}{\lambda} \sin(\theta)} \ \dots \ e^{-j\frac{2\pi(N-1)d}{\lambda} \sin(\theta)}]$ dizi yönlendirme vektörünü göstermektedir. I_i ortamda bulunan bir karıştırıcıının varlığını belirten gösterge değişkenidir ve örnekten örneğe bağımsız kabul edilmektedir. Bu değişkenin 1 olması alınan işarette karıştırıcı işaretin varlığını gösterirken, 0 olması karıştırıcı işaretinin yokluğu anlamına gelmektedir. Alınan işarette karıştırıcı işaretin 1 olasılığı $P(I_i = 1) = \alpha_1$ ve olmama olasılığı $P(I_i = 0) = \alpha_0$ ile gösterilmektedir. İşaret modelinde ayrıca aşağıdaki kabullenmeler yapılmıştır.

- $\gamma_{s,i} = \sigma_s e^{j\phi}$ örnekten örneğe değişmektedir ve faz değeri, ϕ , $[0-2\pi]$ aralığında düzgün dağılıma sahiptir.
- θ_j bilinmemektedir.
- \mathbf{n}_i , $\mathcal{CN}(0, \mathbf{I})$ dağılımına sahiptir.
- $\gamma_{j,i}, \mathcal{CN}(0, \sigma_j^2)$ dağılımına sahiptir.

Yukarıda özetlenen işaret modeli için alıcı çıkışındaki işaretin öz ilinti matrisi $\mathbf{R}_y = \sigma_s^2 \mathbf{a}_s \mathbf{a}_s^H + \alpha_1 \sigma_j^2 \mathbf{a}_j \mathbf{a}_j^H + \mathbf{I}$ şeklinde, karıştırıcı ve gürültüden oluşan girişimin öz ilinti matrisi ise $\mathbf{R}_e = \alpha_1 \sigma_j^2 \mathbf{a}_j \mathbf{a}_j^H + \mathbf{I}$ şeklinde yazılabilir. Burada \mathbf{a}_s ve \mathbf{a}_j , sırasıyla $\mathbf{a}(\theta_s)$ ve $\mathbf{a}(\theta_j)$ 'nın kısa yoldan gösterimleridir.

Gürültü değerini değeri birim değer yani 1 olarak kabul edildiği için işaret gücünün gürültü gücüğe oranı (Signal to Noise Ratio - SNR) σ_s^2 , karıştırıcı gücünün gürültü gücüğe oranı (Jammer to Noise Ratio - JNR) ise σ_j^2 olmaktadır. Kesikli karıştırma varlığında ortalama JNR değeri ise $\alpha_1 \sigma_j^2$ olarak düşünülebilir.

A. MVDR Huzme Şekillendirici

MVDR huzme şekillendirici, huzmenin oluşturulduğu yön dışından gelen işaretlerle, alıcı gürültüsünün gücünü minimize ederken huzmenin oluşturulduğu yöneki işaretin değiştirmeden geçirmektedir. Bu yaklaşımın matematiksel ifadesi aşağıdaki şekildedir.

$$\arg \min_{\mathbf{h}} \mathbf{h}^H \mathbf{R}_e \mathbf{h} \quad \text{öyle ki} \quad \mathbf{h}^H \mathbf{a}_s = 1 \quad (2)$$

Yukarıdaki en iyileme problemi Lagrange çarpanları yöntemi ile çözüldüğünde MVDR uzamsal filtre katsayıları aşağıdaki şekilde bulunmaktadır.

$$\mathbf{h}_{mvdr} = \frac{\mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_s}{\mathbf{a}_s^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_s} \quad (3)$$

MVDR huzme şekillendirici SOI açısının bilindiğini varsaymakta ve filtre katsayıları bilinen bu açı değerine göre hesaplanmaktadır. MVDR yöntemi yön bulma amacıyla kullanıldığında filtre katsayıları belirli aralıklarla farklı açı değerleri için hesaplanmaktadır ve huzme şekillendirici çıkışındaki gücün en yüksek olduğu açı SOI açısı olarak belirlenmektedir. MVDR yön bulma algoritması matematiksel olarak aşağıdaki şekilde ifade edilebilir:

$$\hat{\theta}_s = \arg \max_{\theta} \hat{P}(\theta) = \arg \max_{\theta} \mathbf{h}_{\theta}^H \hat{\mathbf{R}}_y \mathbf{h}_{\theta} \quad (4)$$

Burada, $\hat{\mathbf{R}}_y = 1/L \sum_{i=1}^L \mathbf{y}_i \mathbf{y}_i^H$ şeklinde hesaplanan örnek öz ilinti matrisini, \mathbf{h}_{θ} , her açı değeri için hesaplanan MVDR filtre katsayılarını göstermektedir, $\hat{\theta}_s$ kestirilen açı değerini, $\hat{P}(\theta)$ ise açıya bağlı güç spektrumu kestirimini göstermektedir.

Elimizde sonsuz sayıda örnek olduğunda, (4)'te verilen yön bulucunun $\hat{\theta}_s = \arg \max_{\theta} P(\theta) = \arg \max_{\theta} \mathbf{h}_{\theta}^H \mathbf{R}_y \mathbf{h}_{\theta}$ şeklinde ifade edilebileceği açıklır. $P(\theta)$ 'nin açık hali aşağıdaki şekilde yazılabilir.

$$P(\theta) = \frac{\sigma_s^2 |\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_s|^2}{(\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_{\theta})^2} + \frac{1}{\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_{\theta}} \quad (5)$$

$P(\theta)$ 'nin terimlerin yapısına daha yakından bakılacak olursa, ikinci terimin paydasının aşağıdaki şekilde yazılabileceği görülür.

$$\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_{\theta} = N - \frac{\alpha_1 \sigma_j^2}{1 + N \alpha_1 \sigma_j^2} |\mathbf{a}_j^H \mathbf{a}_{\theta}|^2 \quad (6)$$

Kıçırıcı gücünün çok büyük olduğu durumda $\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_{\theta} \approx N - |\mathbf{a}_j^H \mathbf{a}_{\theta}|^2/N$ olacağı görülmektedir. Açıya bağlı güç spektrumunun birinci teriminin payına bakıldığından aşağıdaki ifadenin elde edildiği görülür.

$$|\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_s|^2 = \left| \mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{a}_s - \frac{\alpha_1 \sigma_j^2}{1 + N \alpha_1 \sigma_j^2} \mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{a}_j \mathbf{a}_j^H \mathbf{a}_s \right|^2 \quad (7)$$

Kıçırıcı gücünün çok yüksek olduğu kabul edilirse ve $K_{sj} = \mathbf{a}_s^H \mathbf{a}_j$ şeklinde tanımlanırsa (7) aşağıdaki şekilde dönüşür.

$$|\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_s|^2 = |\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{a}_s|^2 + \frac{1}{N^2} |K_{sj}|^2 |\mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{a}_j|^2 - \frac{2}{N} \operatorname{Re}\{K_{sj} \mathbf{a}_{\theta}^H \mathbf{a}_s \mathbf{a}_j^H \mathbf{a}_{\theta}\} \quad (8)$$

Durum 1: Huzme şekillendirici açısı hedef açısına eşit olduğunda açıya bağlı güç spektrumunun aşağıdaki şekilde dönüştüğü görülür.

$$P(\theta)|_{\theta=\theta_s} = \sigma_s^2 + \frac{1}{N - \frac{1}{N} |K_{sj}|^2} \quad (9)$$

SOI ve karıştırıcı dizi yönlendirme vektörlerinin hemen hemen birbirine dik kabul edildiği durumda ($K_{sj} \approx 0$), $P(\theta_s) = \sigma_s^2 + 1/N$ olur.

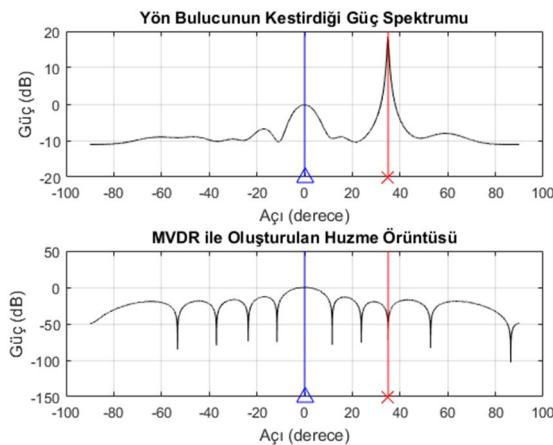
Durum 2: Huzme şekillendirici açısı karıştırıcı açısına eşitse

$$|\mathbf{a}_j^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_s|^2 = |K_{sj}|^2 - \frac{2}{N} N |K_{sj}|^2 + \frac{1}{N^2} |K_{sj}|^2 N^2 = 0 \quad (10)$$

olacağından, güç spektrumunun karıştırıcı açısından değerinin aşağıdaki şekilde olacağının görülmektedir.

$$P(\theta)|_{\theta=\theta_j} = \frac{1}{\mathbf{a}_j^H \mathbf{R}_e^{-1} \mathbf{a}_j} = \frac{1 + N\alpha_1 \sigma_j^2}{N} = \alpha_1 \sigma_j^2 + \frac{1}{N} > 0 \quad (11)$$

MVDR ile oluşturulan huzme örüntüsünde karıştırıcıların bulunduğu açılarda derin sıfırların (null) olduğu düşünüldüğünde, yön bulma için oluşturulan güç spektrumunda karıştırıcının olduğu açılarda tepelerle (peak) karşılaşılması ilginçtir. Bu tepelere (5)'in ikinci terimi neden olmaktadır ve tepeler MVDR huzme şekillendirici çıkışında SOI işaretinin bozulmadan çıkışmasını sağlayan normalleştirme kısıtından kaynaklanmaktadır. Şekil 1'de 0° de bulunan ve 0 dB gücüne sahip SOI ile 35° de bulunan ve 20 dB gücüne sahip karıştırıcının olduğu durumda yön bulucunun kestirdiği güç spektrumu ile MVDR ile oluşturulan huzme örüntüsü sunulmaktadır. Güç spektrumunun kestirilmesi için kullanılan 20 işaretördeki karıştırıcı bileşeninin bulunması olasılığının 0.5 olduğu varsayılmış, MVDR katsayılarının hesaplanması sırasında girişim ve gürültü işaretlerinin gerçek özilinti matrisi kullanılmıştır.



Şekil 1. MVDR Huzme Örüntüsü ile Güç Spektrumu Karşılaştırılması

B. Capon Huzme Şekillendirici ve MUSIC Algoritması

Capon huzme şekillendirici, alıcı çıkışındaki toplam gücü minimize ederken huzmenin oluşturduğu yöndeki işaretin değiştirmeden geçirmektedir. Bu yaklaşımın matematiksel ifadesi aşağıdaki şekildeki şekildedir.

$$\arg \min_{\mathbf{h}} \mathbf{h}^H \mathbf{R}_y \mathbf{h} \quad \text{öyle ki} \quad \mathbf{h}^H \mathbf{a}_s = 1 \quad (12)$$

Capon filtre katsayıları Lagrange çarpanları yöntemi ile aşağıdaki şekilde bulunur:

$$\mathbf{h}_{\text{capon}} = \frac{\mathbf{R}_y^{-1} \mathbf{a}_s}{\mathbf{a}_s^H \mathbf{R}_y^{-1} \mathbf{a}_s} \quad (13)$$

Capon yön bulma algoritması matematiksel olarak aşağıdaki şekilde ifade edilebilir:

$$\hat{\theta}_s = \arg \max_{\theta} P(\theta) = \arg \max_{\theta} \frac{1}{\mathbf{a}_\theta^H \mathbf{R}_y^{-1} \mathbf{a}_\theta} \quad (14)$$

Bu yaklaşım alıcıdan elde edilmiş sınırlı sayıda vektöre uygulandığında yön kestircide gerçek özilinti matrisi yerine kestirimini de kullanabilir.

MUSIC algoritması ise aşağıda tanımladığı şekilde $f(\theta)$ fonksiyonunun maksimize edilmesine dayanır.

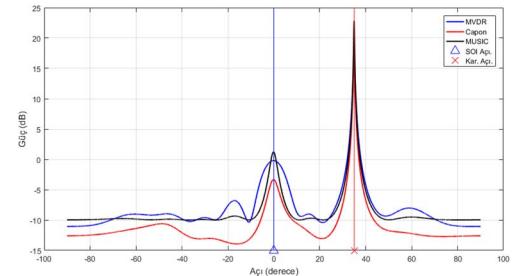
$$\hat{\theta}_s = \arg \max_{\theta} f(\theta) = \arg \max_{\theta} \frac{1}{\mathbf{a}_\theta^H \widehat{\mathbf{G}} \widehat{\mathbf{G}}^H \mathbf{a}_\theta} \quad (15)$$

Burada $\widehat{\mathbf{G}}$ matrisi L adet gözlem vektöründen elde edilen örnek özilinti matrisinin gürültü alt uzayına ait öz vektörlerdir.

III. BENZETİM SONUÇLARI

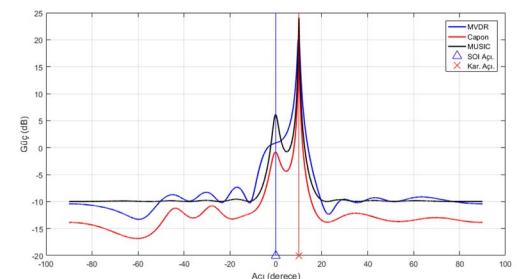
Benzetimler için elamanları arasındaki mesafe $\lambda/2$ olan 10 elemanlı bir anten dizisi kullanılmıştır. Ayrıca huzme şekillendiricilerin performansları MUSIC algoritması ile de karşılaştırılmıştır. MVDR yöntemi için JNR ve α_1 'in bilindiği varsayılarak, gerçek \mathbf{R}_e matrisi kullanılmıştır. JNR değeri 20 dB kabul edilmiştir. Capon ve MUSIC algoritmaları için ise 20 örnekten kestirilen örnek öz ilinti matrisi kullanılmıştır. Hesaplamaalarda güç spektrumları kestirildikten sonra spektrumların yerel tepe noktaları listelenmiştir. Tüm yöntemler için karıştırıcı açısının bilindiği kabul edildiğinden $[\theta_j - 3, \theta_j + 3]$ açı aralığındaki yerel tepe noktaları listeden çıkarılmış geri kalan tepe noktaları arasında en yüksek genlige sahip noktaya karşılık gelen açı değeri SOI açısı olarak kabul edilmiştir.

Açı ve güç değerleri sırasıyla $[0^\circ, 0 \text{ dB}]$ ve $[35^\circ, 20 \text{ dB}]$ olan SOI ile karıştırıcının bulunduğu ve α_1 'in 0.5 olduğu durumda MVDR, Capon ve MUSIC spektrumları Şekil 2'de sunulmaktadır.



Şekil 2. MVDR, Capon ve MUSIC Güç Spektrumlarının Karşılaştırılması - 1

SOI ve karıştırıcı arasındaki açısal mesafe 10° ye indirildiğinde elde edilen spektrumlar Şekil 3'te sunulmaktadır.

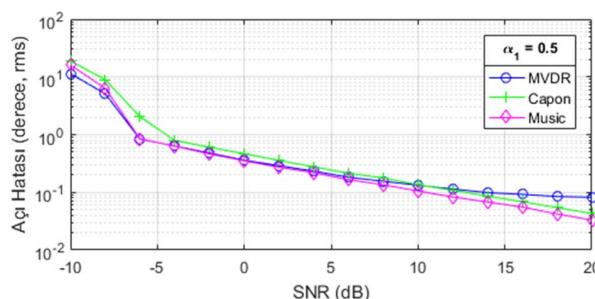
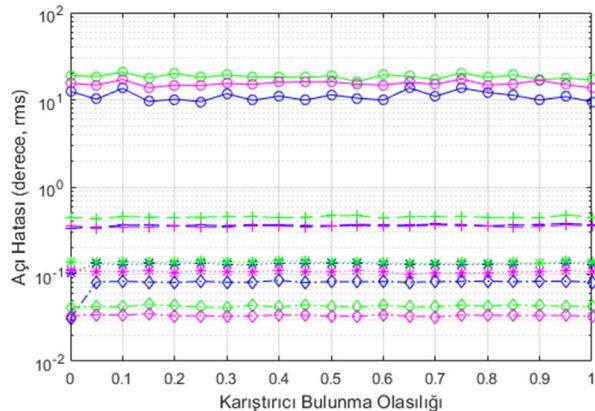


Şekil 3. MVDR, Capon ve MUSIC Güç Spektrumlarının Karşılaştırılması - 2

Şekil 3 incelendiğinde, gerçek \mathbf{R}_e kullanılmamasına rağmen MVDR'in SOI ve karıştırıcıyı ayırtlamadığı, ancak Capon ve MUSIC ile iki işaret açısının ayırtılabilıldığı görülmektedir.

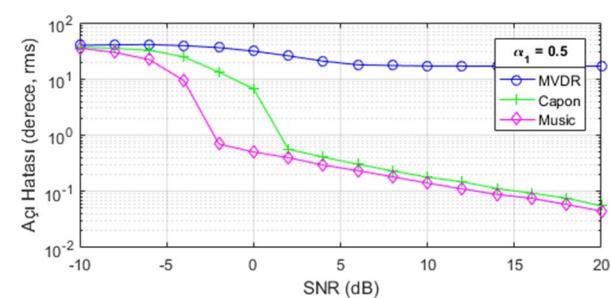
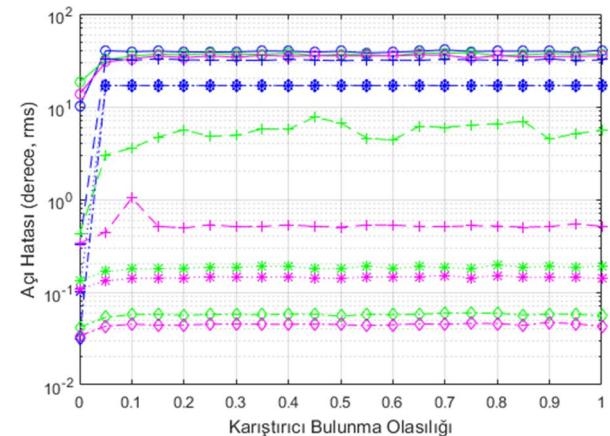
Algoritmaların performansları Monte Carlo benzetimleri yoluyla farklı α_1 ve SNR değerlerinde karşılaştırılmıştır. Her benzetim için 20 örnek vektör kullanılmış ve benzetim 1000

defa koşturularak sonuçların ortalaması alınmıştır. Şekil 4. a. ve Şekil 5. a.'da SOI ve karıştırıcı arasındaki açısal mesafe sırasıyla 35° ve 10° iken karıştırıcı bulunma olasılığına göre açı kestirim hatası grafikleri sunulmaktadır. Grafiklerde yeşil, mor ve mavi çizgiler sırasıyla Capon, MUSIC ve MVDR yöntemlerini yuvarlak, artı, yıldız ve kare sembollerini sırasıyla -10 dB , 0 dB , 10 dB ve 20 dB SNR'daki benzetim sonuçlarını göstermektedir. Şekil 4. b. ve Şekil 5. b.'de SOI ve karıştırıcı arasındaki açısal mesafe sırasıyla 35° ve 10° iken SNR'a göre açı kestirim hatası grafikleri sunulmaktadır.



Şekil 4.a.'da SOI açısı kestirim hatasının α_1 'e bağlı olarak değişmediği görülmektedir. Bu durum [9]da verilen Cramer-Rao sınırı (Cramer-Rao Bound - CRB) ifadeleriyle ilişkili olarak değerlendirilebilir. SNR değeri arttıkça MUSIC'in performansının MVDR'in performansına göre daha çok arttığı görülmektedir. Bu durum Şekil 4.b.'den daha net olarak anlaşılmaktadır.

Şekil 5.a. incelendiğinde, SOI ve karıştırıcının birbirine çok yakın olduğu durumda da açı kestirim hatasının α_1 'e bağlı olarak değişmediği görülmektedir. MVDR SOI ve karıştırıcıyı birbirinden ayıramadığından yüksek kestirim hataları yapmıştır. Hedefi ayırtıramama durumu Şekil 3'te verilen spektrumlardan da görülebilir.



IV. SONUÇLARIN DEĞERLENDİRİLMESİ

Bu bildiride kesikli karıştırma durumunda MVDR ve Capon spektrumlarından açı kestirimini yapılarak hedef açısı kestiriminin başarımı incelenmiştir. Özellikle hedefin karıştırıcıya yakın olduğu senaryolarда MVDR hedef-karıştırıcı ayrimını başarıyla gerçekleştirememektedir. Ayrıca, yön bulma performanslarının SNR'a bağlı olarak arttığı, algılanan işaretlerde karıştırıcı bulunma olasılığının SOI açı kestirimine önemli bir etkisi olmadığı gösterilmiştir.

KAYNAKLAR

- [1] R. Poisel, "Modern Communication Jamming Principles and Techniques", Artech House, 2011.
- [2] E. Tuncer, B. Friedlander, "Classical and Modern Direction of Arrival Estimation", Elsevier, 2009.
- [3] L. B. Van Brunt, "Applied ECM Volume 2", EW Engineering, Inc., 1982.
- [4] L. B. Van Brunt, "Applied ECM Volume I", EW Engineering, Inc., 1985.
- [5] H.L. VanTrees, "Optimum Array Processing", Wiley Interscience, 2002.
- [6] P. Stoica, R. Moses, "Spectral Estimation of Signals", Prentice-Hall, 2005.
- [7] J. Capon, "High Resolution Frequency-Wavenumber Spectrum Analysis", Proc. IEEE, v.57, pp. 1408-1418, 1969.
- [8] S. V. Schell, W.A. Gardner, "High Resolution Direction Finding", Handbook of Statistics, Vol. 10, pp. 755-817, 1993.
- [9] O. Besson, P. Stoica, "Direction Finding in the Presence of an Intermittent Interference", IEEE Trans. Signal Processing, Vol. 50, No.7, pp. 1554-1564, July 2002.